

高性能計算基盤

自習 APDX06:区間再利用と事前実行

<http://archlab.naist.jp/Lectures/ARCH/x06/apdx06j.pdf>

Copyright © 2021 奈良先端大 中島康彦

ナレータ VOICEVOX:もち子(cv 明日葉よもぎ)

```
main() {  
  return F(4) + F(3) + F(5); // result = 150  
}
```

```
F(N) {  
  if (N == 1) return 1;  
  else      return N * F(N-1);  
}
```

Main() requires 3 + 2 + 4 multiplication.

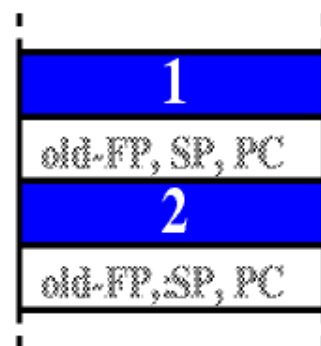
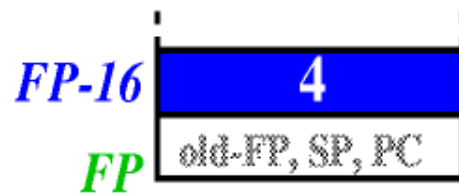
Can the computer get 150 with only 4 multiplication?

Normal Compilation

- ▶ Stack frame for temporal values
- ▶ R0 for argument (4) and return value (24)

```

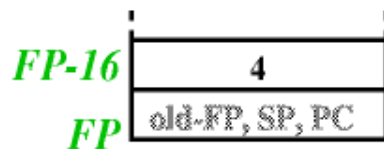
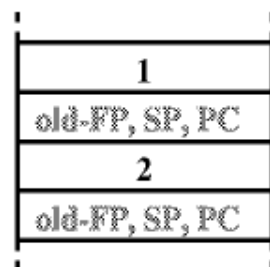
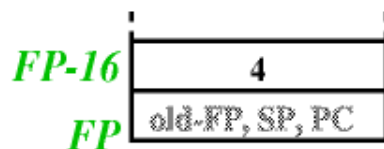
F:  store  old-FP, SP, PC ⇒ [FP--]
    store  r0 ⇒ [FP-16]
    branch if r0==1
-----
    decr   r0
    call   F
-----
    load   [FP-16] ⇒ r1
    mult   r1*r0 ⇒ r0
end: load  [FP] ⇒ FP, SP, PC
  
```



```
F:  store  old-FP, SP, PC ⇒ [FP--]
    store  r0 ⇒ [FP-16]
    branch if r0==1
```

```
-----
    decr   r0
    call   F
```

```
-----
    load   [FP-16] ⇒ r1
    mult   r1*r0 ⇒ r0
end: load  [FP] ⇒ FP, SP, PC
```

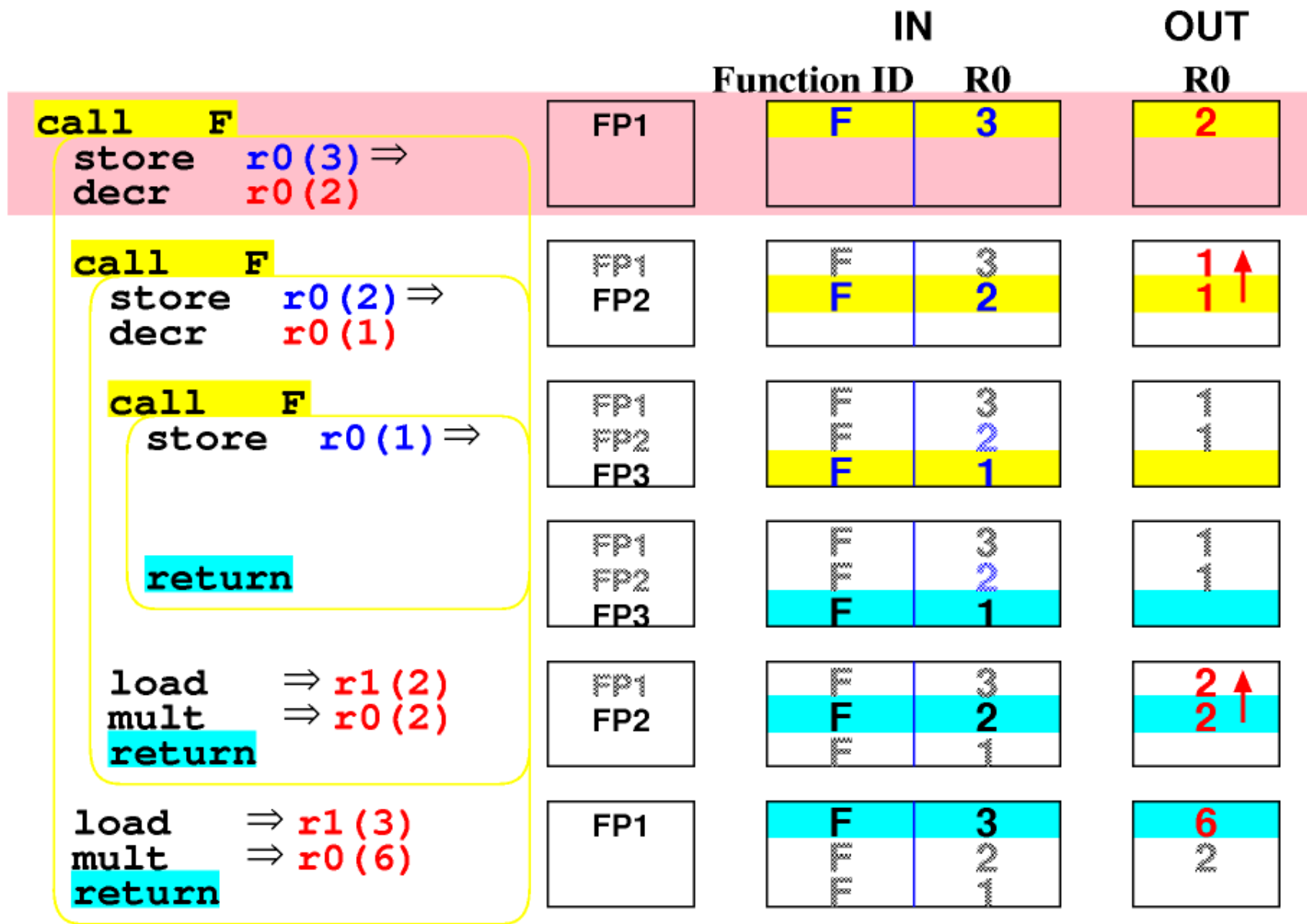


- ▶ If all sources (address and value) are the same as before, we can **reuse** F.
- ▶ If the address < **FP**, the variable is local.
- ▶ Excluding the locals (**old-FP**, **SP**, **PC**, **[FP]**) enables **relocatable reuse**.

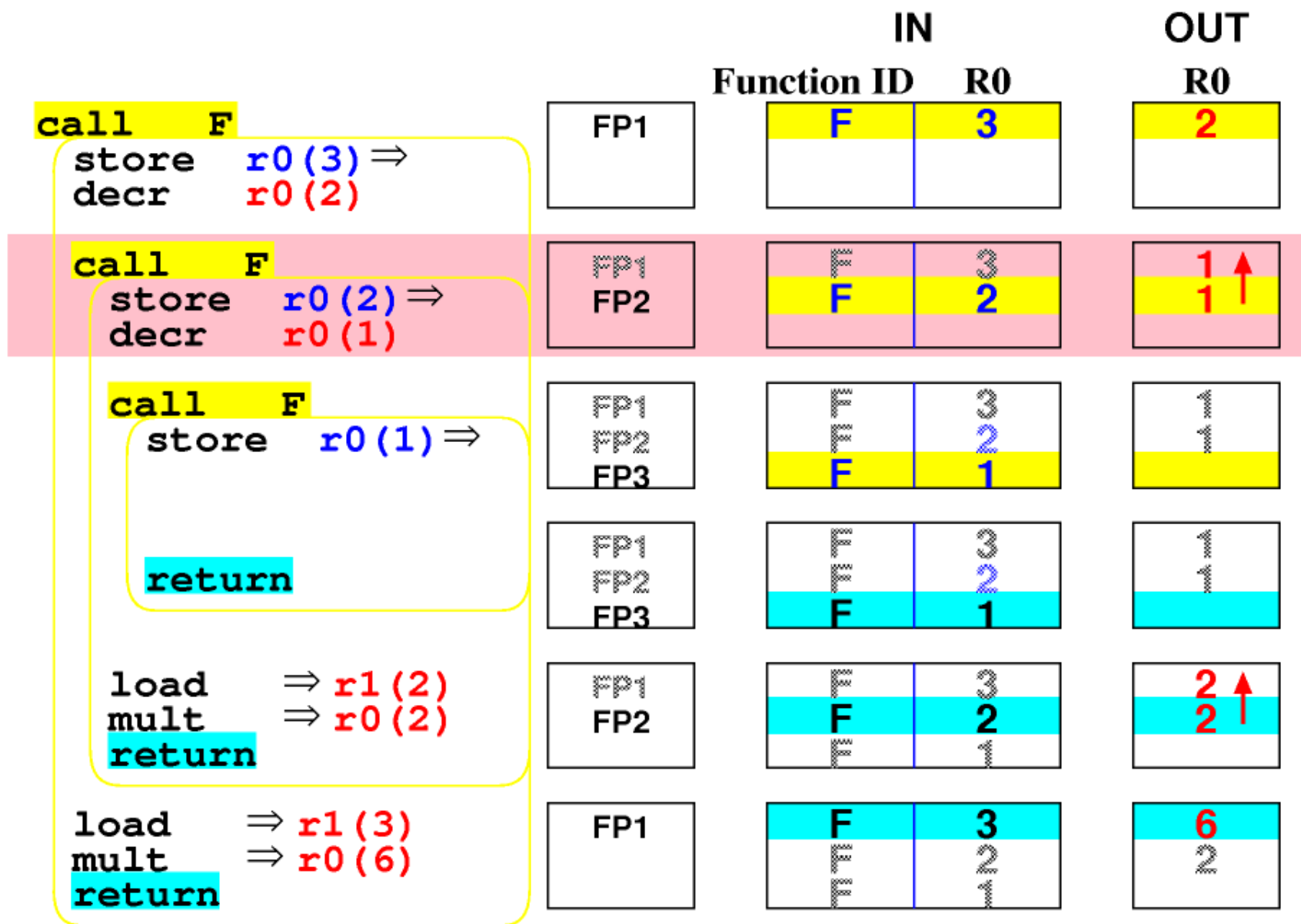
```
call    F
store   r0 ⇒ --
decr    r0 ⇒ r0
load    -- ⇒ r1
mult    -- ⇒ r0
return
```

- ▶ R0 is read then written. ⇒ input and output
- ▶ R1 is written first. ⇒ output
- ▶ If R1 is local-reg like SPARC, can exclude R1.

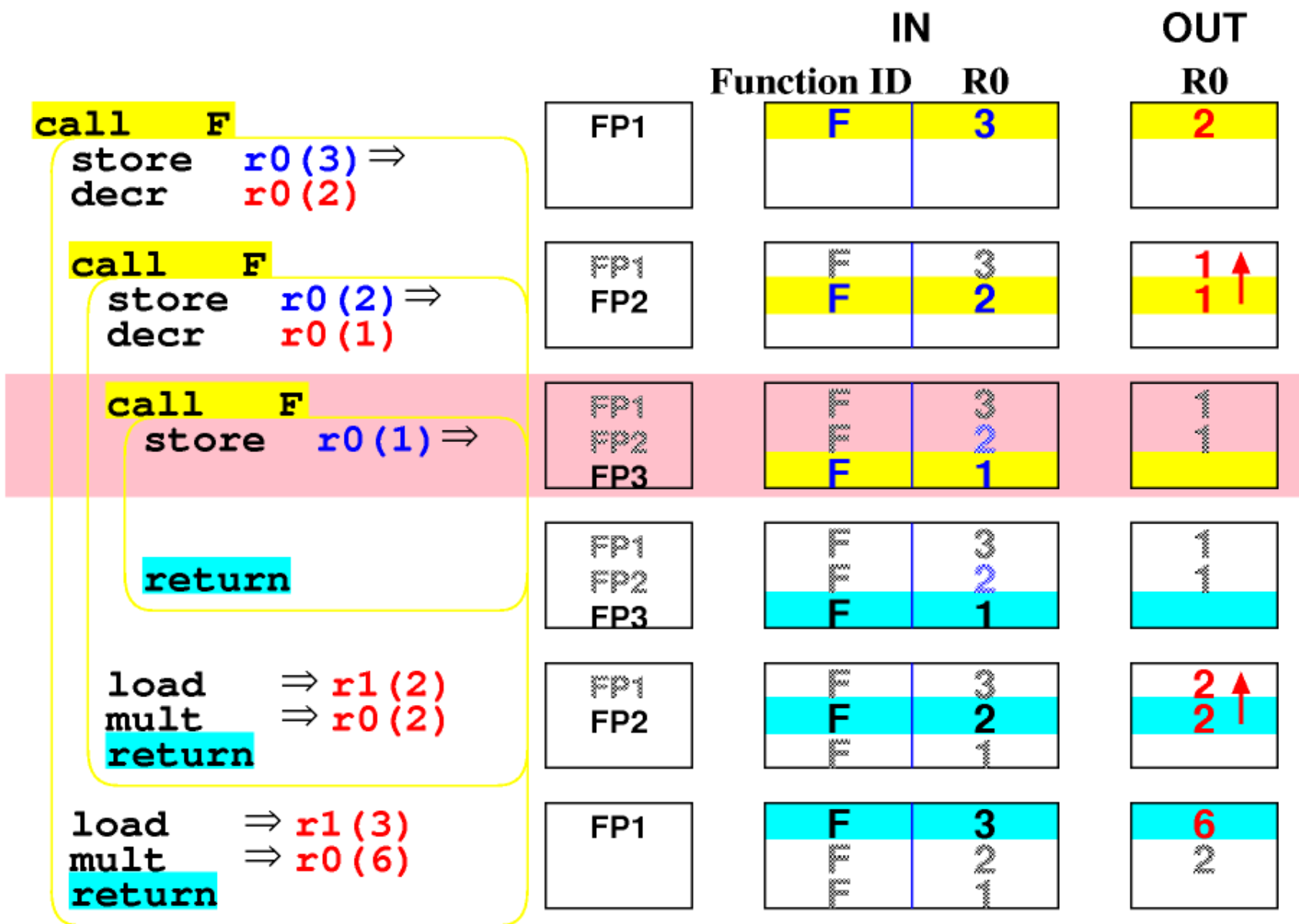
Multilevel Memoization



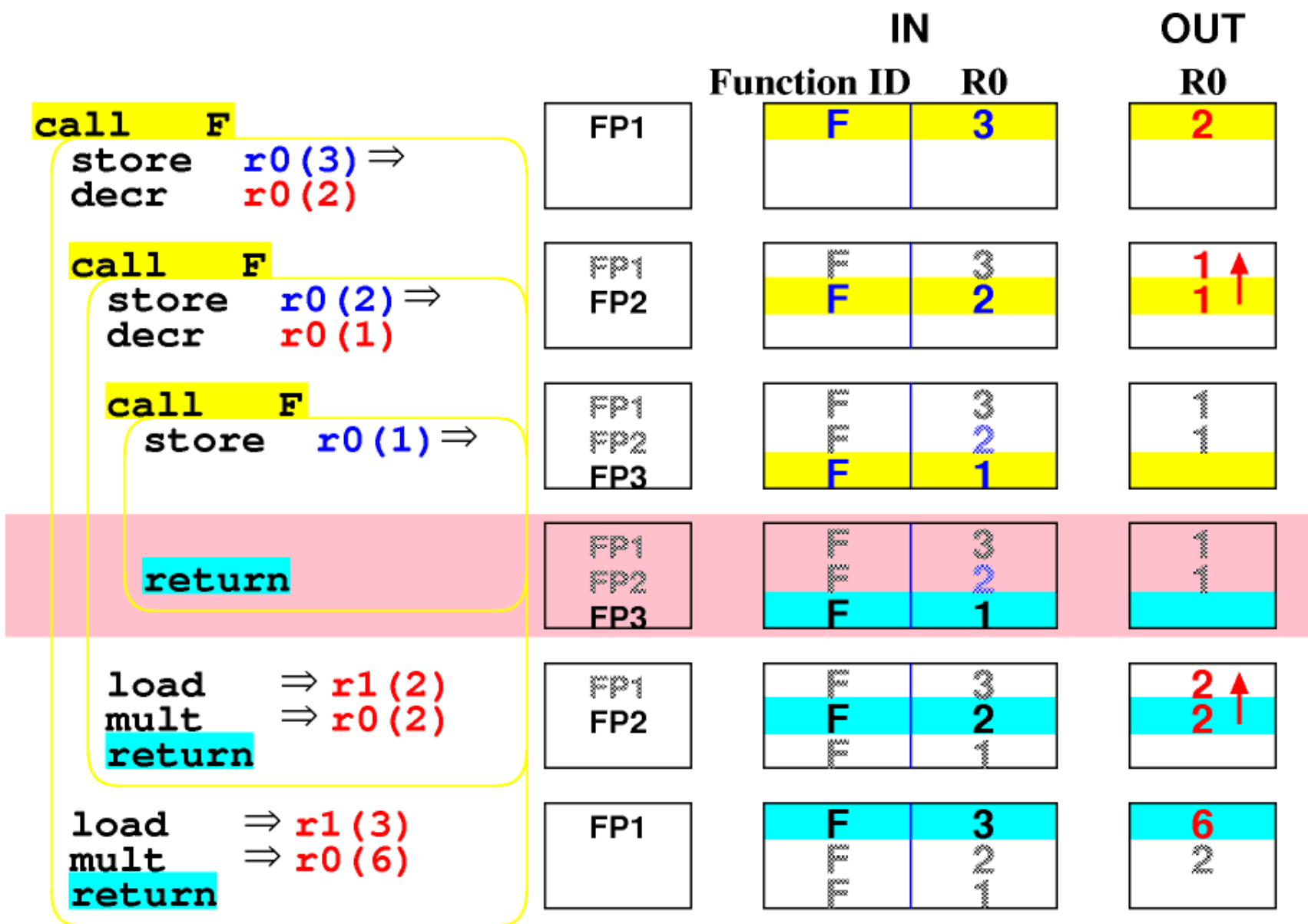
Multilevel Memoization

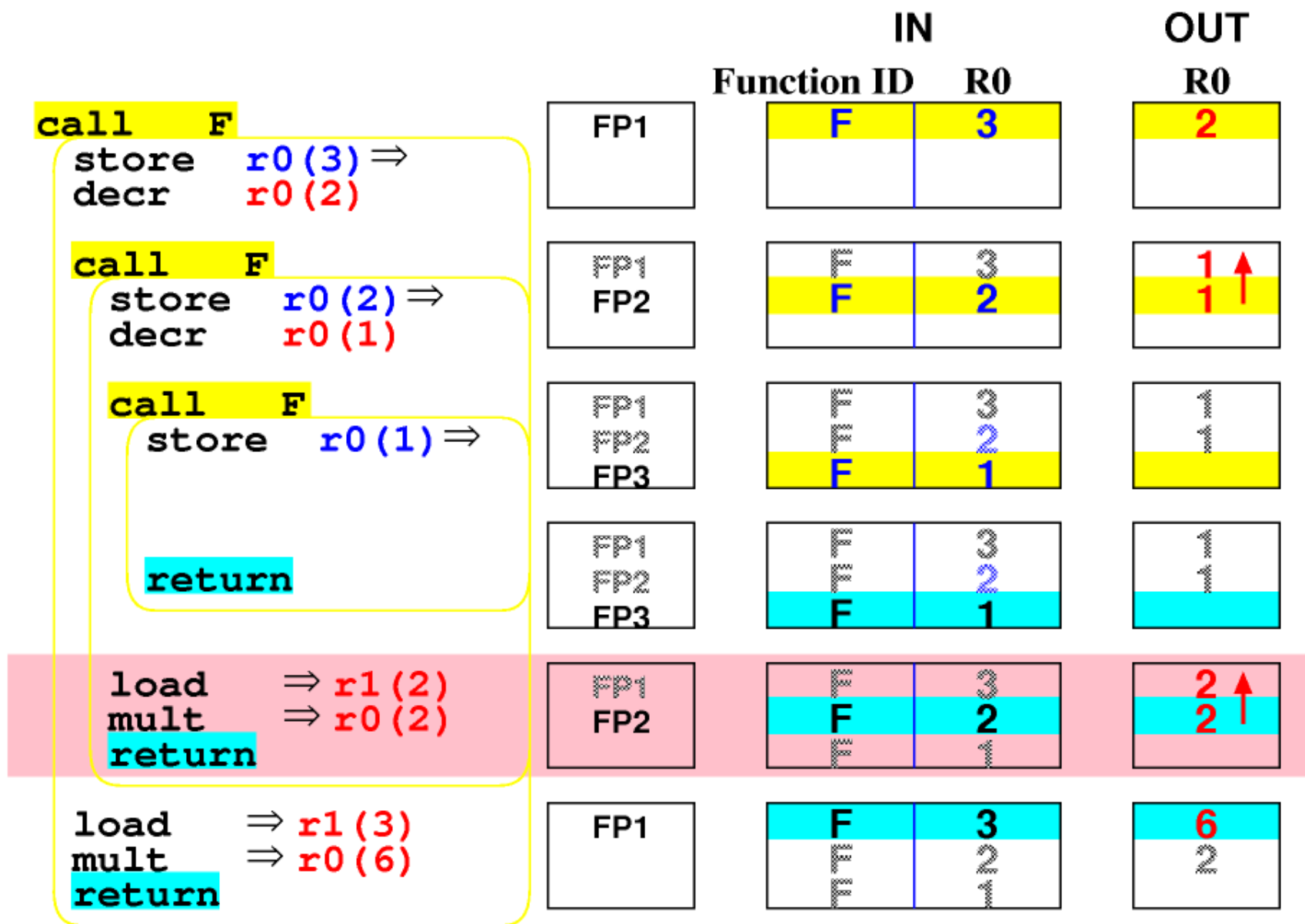


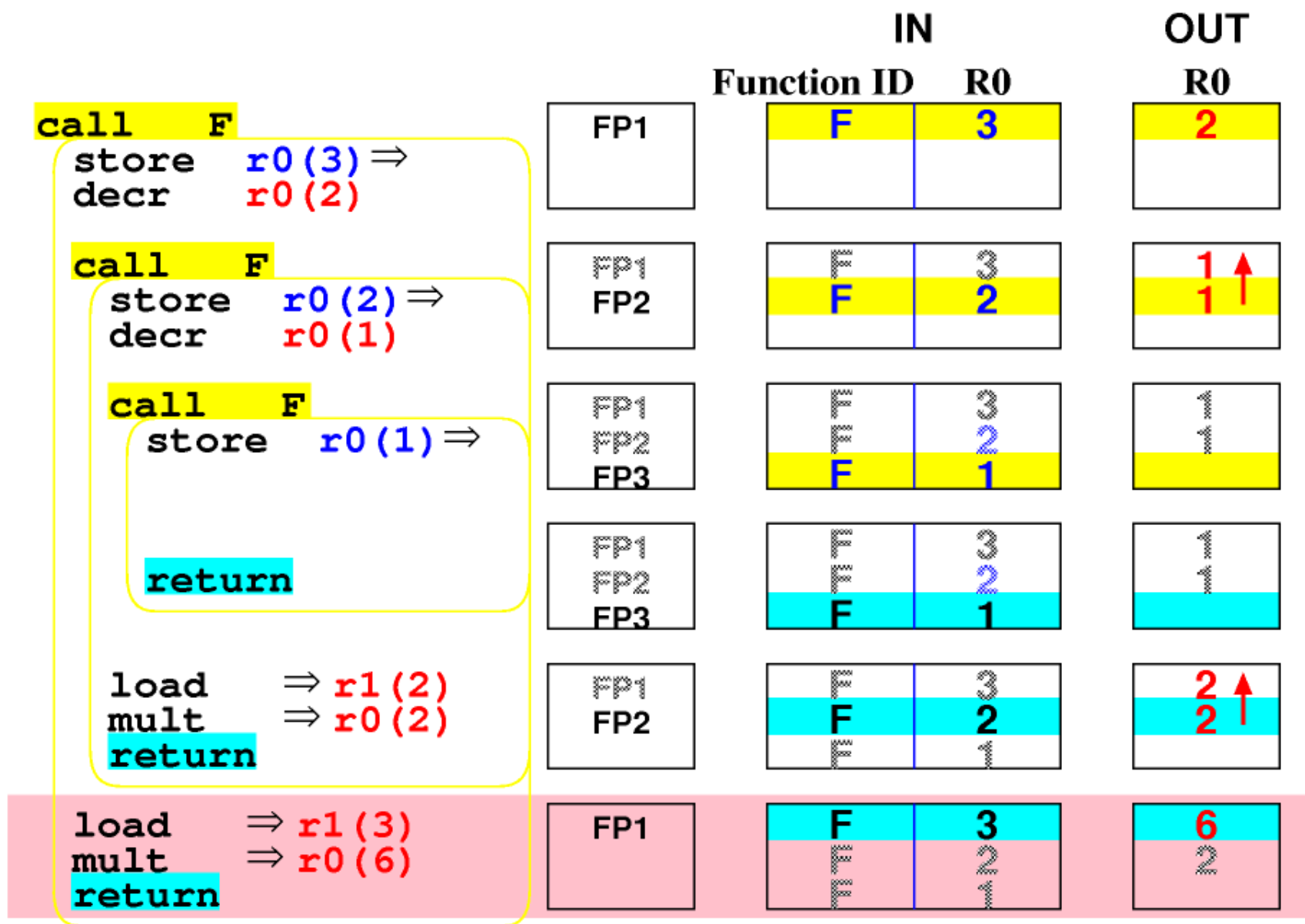
Multilevel Memoization



Multilevel Memoization







call F(4)

mult 2 * 1
mult 3 * 2
mult 4 * 6

F	1
F	2
F	3
F	4

2
6
24

call F(3)

F	3
---	---

Search

6

call F(5)

F	5
---	---

Search

Fail

call F(4)

F	4
---	---

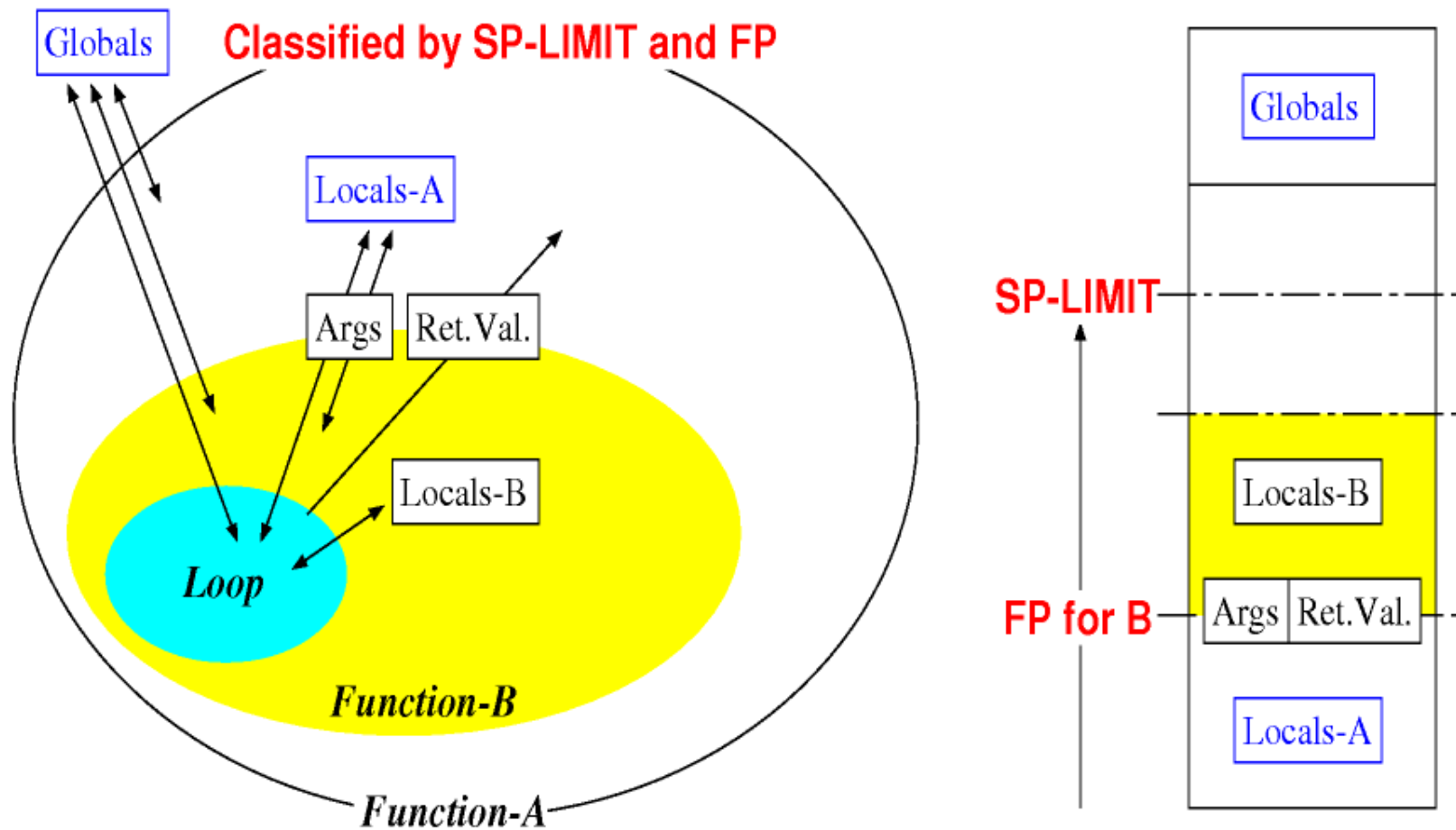
Search

24

mult 5 * 24

Can the computer get 150 with only 4 mult?

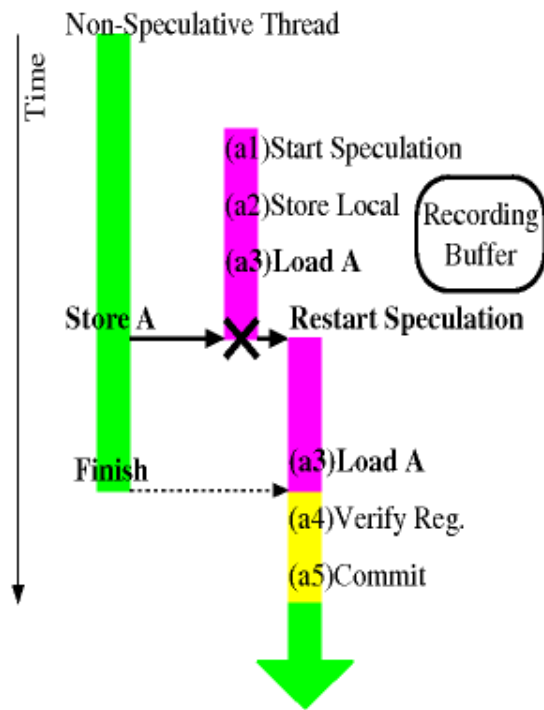
In general, globals and callers' locals should be memoized.
SP-LIMIT provided by OS helps the classification.



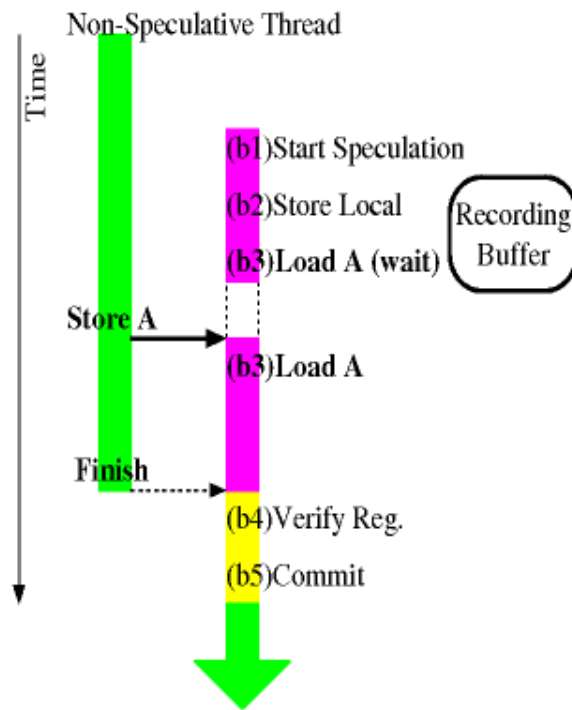
```
T(j): loop  if (F(i, j)) {  
            k = P(i, j);  
            if (T(k) || k == 0 ) return true;  
            else R(i, j);  
            }  
return false;
```

- ▶ No-reuse: 40 million instructions
- ▶ 256K table: 6 million instructions

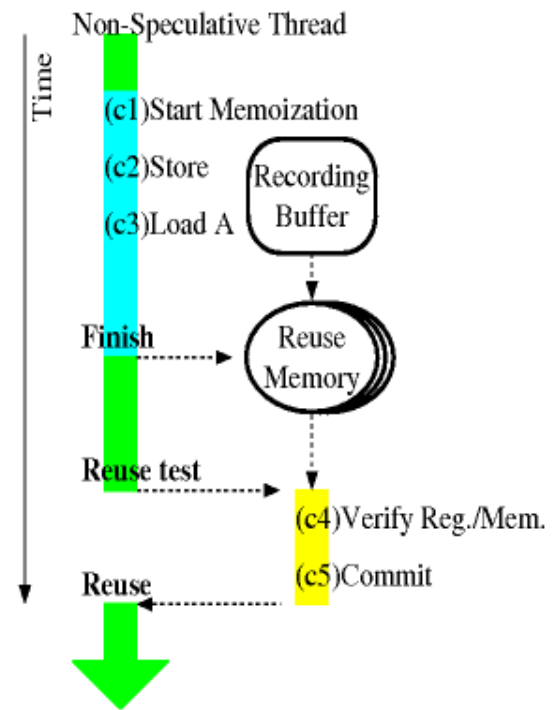
- ▶ Average of 400 instr. are eliminated at once.



(a) 無効化するスレッド投機



(b) 待たせるスレッド投機



(c) 区間再利用

実行モデル「入力履歴⇒予測⇒投機実行⇒記録⇒再利用」

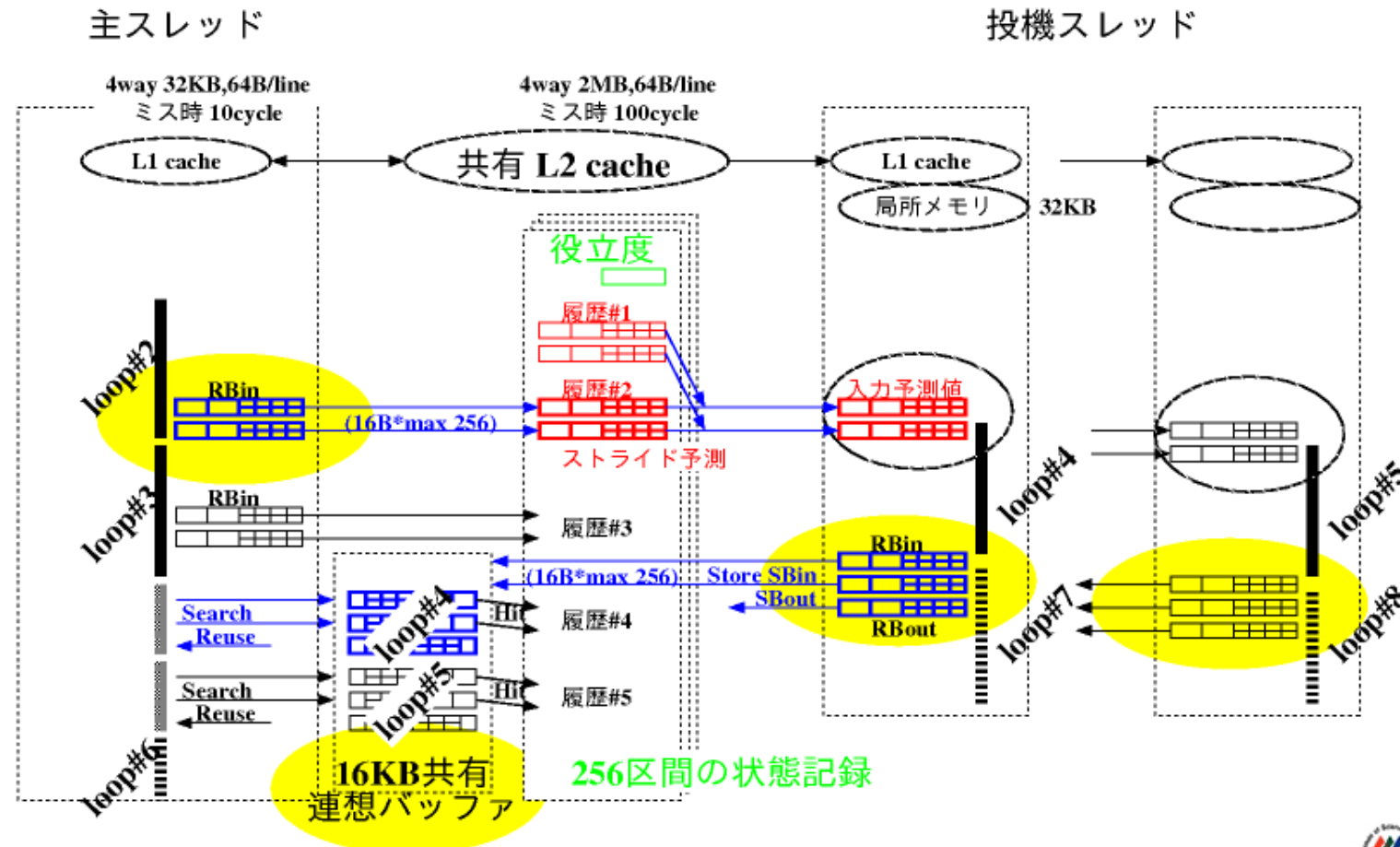
各スレッドごとに多重命令区間の入出力をリストに記録

▶ 16バイト×64レコード×6レベル（6KB）

区間終了時に木構造として共有連想バッファ（16KB）に集積

実行／再利用における入力履歴から、未来の入力を予測し事前実行

同一入力の探索と出力の再利用



Example: strlen(strings)

Input ... First-Read-Vals are registered in referenced order

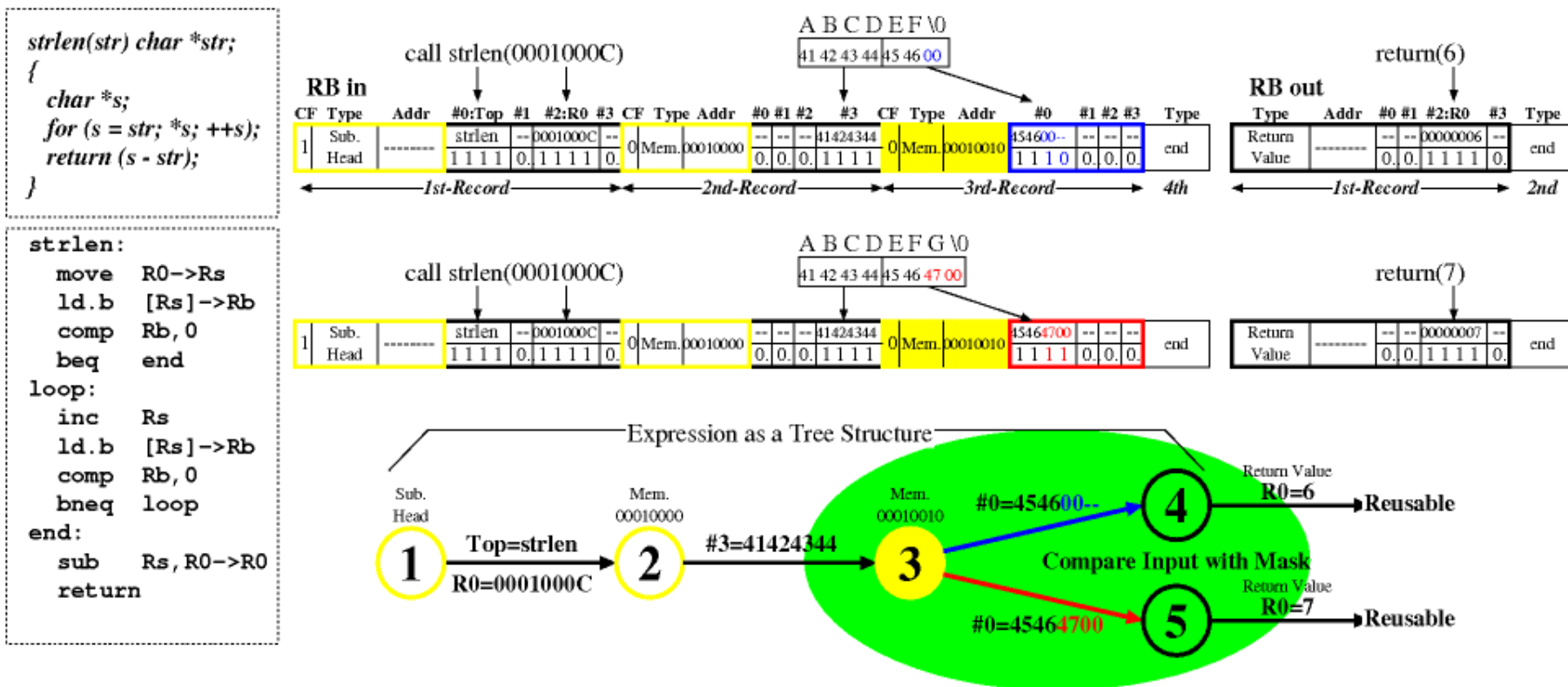
Output ... Final-Write-Vals are registered

strlen("ABCDEF") ⇒ return(6)

strlen("ABCDEF**G**") ⇒ return(7)

Input can be expressed as a tree.

- ▶ Nodes: Register-No./Memory-Address
- ▶ Edges: Value



2002- 命令区間のin/outをハードウェアがメモし 同じ計算を再利用、さらに未来の計算を予測し投機実行

1 μ sec/search, 900 times faster than software

The simulation is accelerated 90 times.



Feasibility of Reuse Memory (RM)

General purpose CAM has separate write/search/read cycle.

Proposed T-CAM has fused operations (Search&Write + Search&Read)

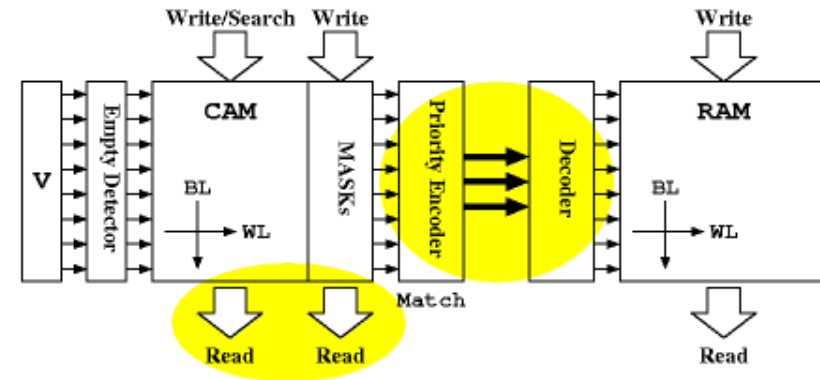
- ▶ Search before Write
- ▶ Active match-line can be limited to at most one

Search&Read can generate match history for input speculation

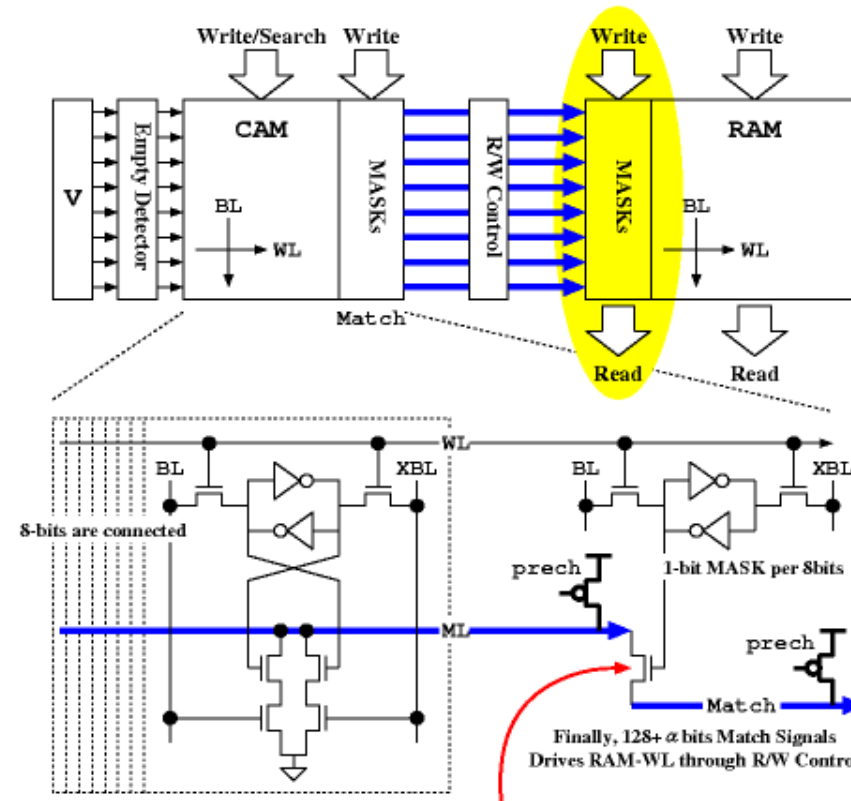
- ▶ Fast extraction of CAM by duplicating MASK bits in CAM

Search&Write can warrant single match on CAM

- ▶ Fast operation by sharing R/W bit-lines and Comparand bit-lines



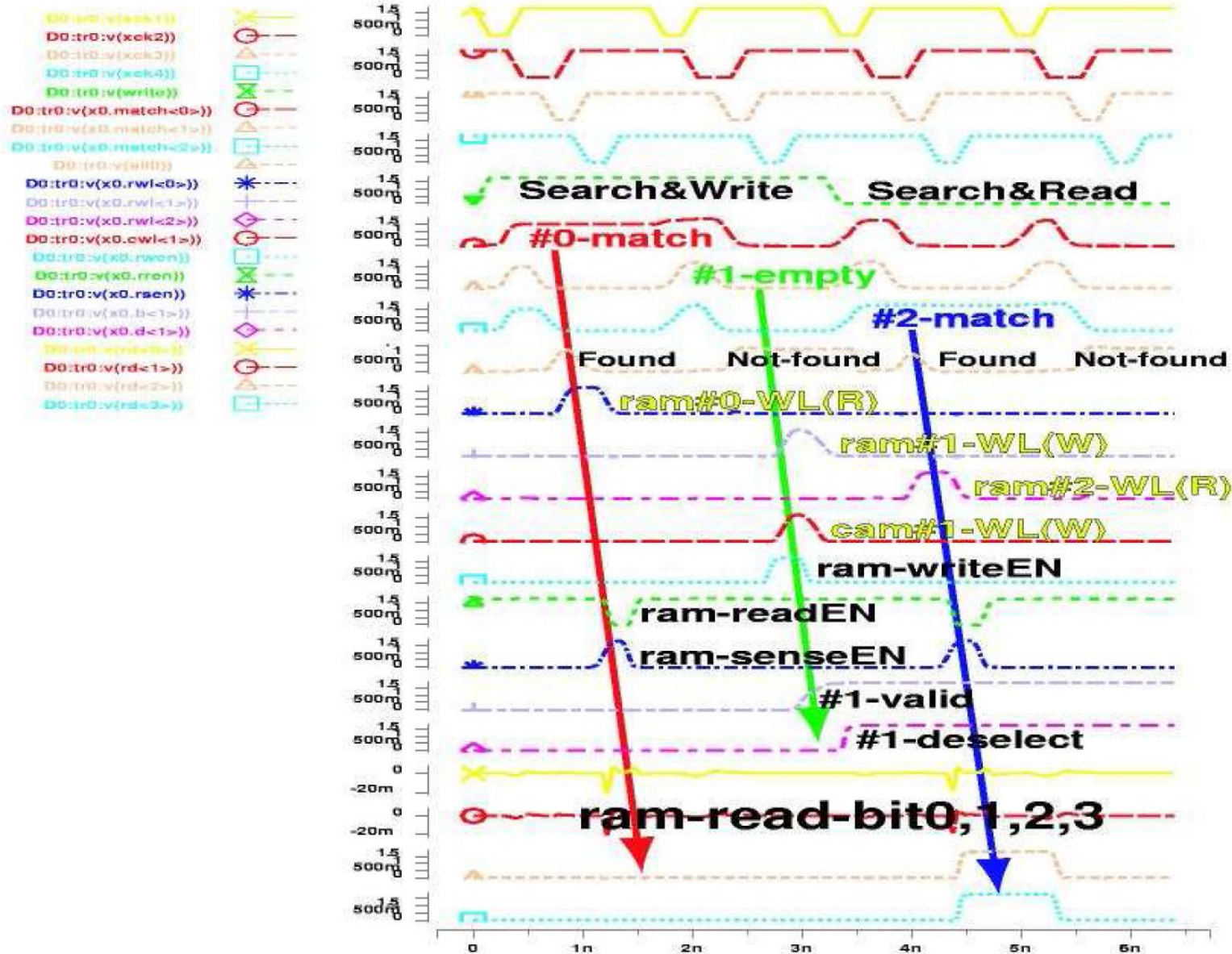
(a) RM Implementation with Well-known T-CAM



(b) Proposed RM Implementation with New T-CAM (Keeps Charge when MASK is 0)

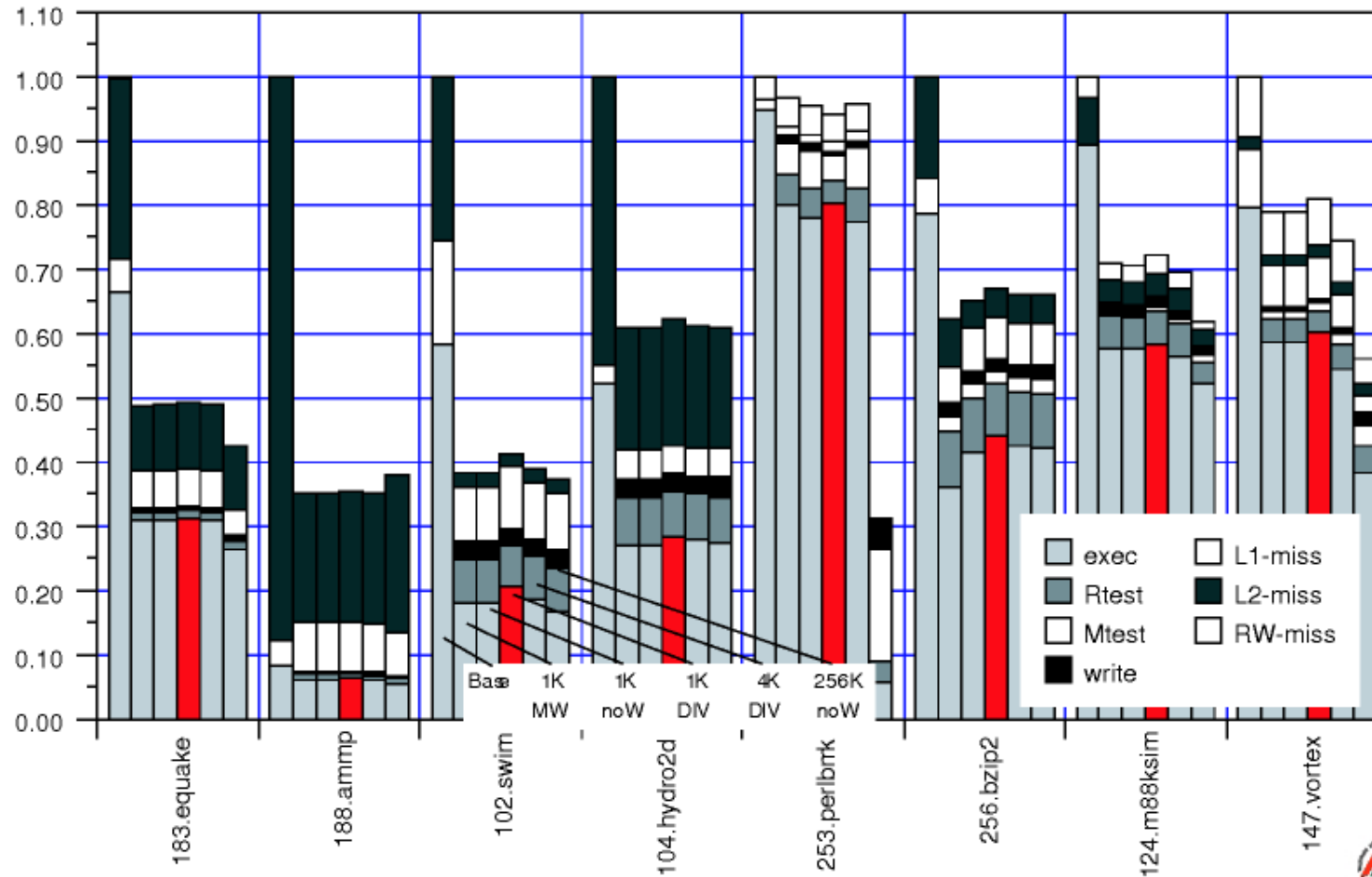
回路シミュレーションによる評価

- 現状では、サイクルタイム1.6nsでの動作を確認(85°C)



Evaluation of Models

Base: 2-way SS SPARC
1K-MW: 16KB Reuse Buffer with SP synchronization
1K-noW: 16KB Reuse Buffer without SP synchronization
1K-DIV: 16KB Reuse Buffer blocked into 64 lines * 16 blocks
4K-DIV: 64KB Reuse Buffer blocked into 256 lines * 16 blocks
256K: 4MB Reuse Buffer no partitioning
 Relative cycles based on no-reuse



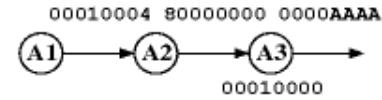
投機スレッド間の連携

命令区間間の依存関係

```

loop:(PC=1000) ループ1回目
1: set  A1    -> R1
2: ld  (A1=R1) -> Rx    ...(00010004)
3: set  A2    -> R2
4: ld  (A2=R2) -> Ry    ...(80000000)
5: ld  (A3=Rx-4) -> Rz   ...(0000aaaa)
6: add  Rx+4  -> Rx    ... 00010008
7: st   Rx    ->(A1=R1) ... 00010008
8: shift Ry   -> Ry    ... 40000000
9: st   Ry    ->(A2=R2) ... 40000000
10: add  Ry+Rz -> Rz    ... 4000aaaa
11: st   Rz    ->(A4=Rx) ... 4000aaaa
12: br   loop

```



Rx	00010008
Ry	40000000
Rz	4000AAAA
A1	00010008
A2	40000000
A4 (00010004)	4000AAAA

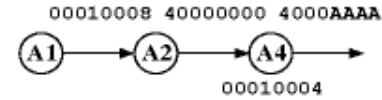
Input

Output

```

loop:(PC=1000) ループ2回目
set  A1    -> R1
ld  (A1=R1) -> Rx    ...(00010008)
set  A2    -> R2
ld  (A2=R2) -> Ry    ...(40000000)
ld  (A4=Rx-4) -> Rz   ...(4000aaaa)
add  Rx+4  -> Rx    ... 0001000c
st   Rx    ->(A1=R1) ... 0001000c
shift Ry   -> Ry    ... 20000000
st   Ry    ->(A2=R2) ... 20000000
add  Ry+Rz -> Rz    ... 6000aaaa
st   Rz    ->(A5=Rx) ... 6000aaaa
br   loop

```



Rx	0001000c
Ry	20000000
Rz	6000AAAA
A1	0001000c
A2	20000000
A5 (00010008)	6000AAAA

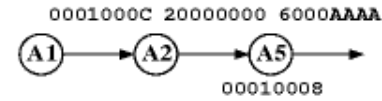
Input

Output

```

loop:(PC=1000) ループ3回目
set  A1    -> R1
ld  (A1=R1) -> Rx    ...(0001000c)
set  A2    -> R2
ld  (A2=R2) -> Ry    ...(20000000)
ld  (A5=Rx-4) -> Rz   ...(6000aaaa)
add  Rx+4  -> Rx    ... 00010010
st   Rx    ->(A1=R1) ... 00010010
shift Ry   -> Ry    ... 10000000
st   Ry    ->(A2=R2) ... 10000000
add  Ry+Rz -> Rz    ... 7000aaaa
st   Rz    ->(A6=Rx) ... 7000aaaa
br   loop

```



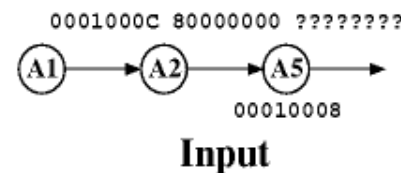
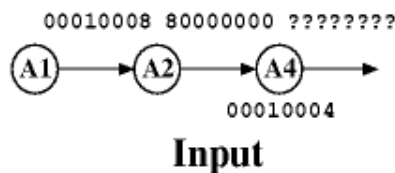
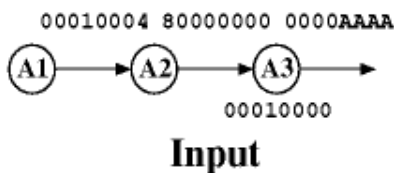
Rx	00010010
Ry	10000000
Rz	7000AAAA
A1	00010010
A2	10000000
A6 (0001000c)	7000AAAA

Input

Output

さらに進めると、スレッド間連携が可能（以下は、連携しない例）

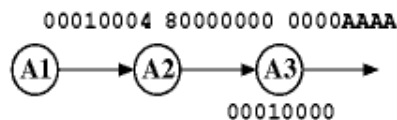
<pre> loop:(PC=1000) ループ 1 回目 set A1 -> R1 ld (A1=R1) -> Rx ...(00010004) set A2 -> R2 ld (A2=R2) -> Ry ...(80000000) ld (A3=Rx-4) -> Rz ...(0000aaaa) add Rx+4 -> Rx ... 00010008 st Rx ->(A1=R1) ... 00010008 shift Ry -> Ry ... 40000000 st Ry ->(A2=R2) ... 40000000 add Ry+Rz -> Rz ... 4000aaaa st Rz ->(A4=Rx) ... 4000aaaa br loop </pre>	予測 →	<pre> loop:(PC=1000) ループ 2 回目 set A1 -> R1 ld (A1=R1) -> Rx ...(00010008) set A2 -> R2 ld (A2=R2) -> Ry ...(80000000) ld (A4=Rx-4) -> Rz ...(????????) add Rx+4 -> Rx ... 0001000c st Rx ->(A1=R1) ... 0001000c shift Ry -> Ry ... 40000000 st Ry ->(A2=R2) ... 40000000 add Ry+Rz -> Rz ... 4000???? st Rz ->(A5=Rx) ... 4000???? br loop </pre>	予測 →	<pre> loop:(PC=1000) ループ 3 回目 set A1 -> R1 ld (A1=R1) -> Rx ...(0001000c) set A2 -> R2 ld (A2=R2) -> Ry ...(80000000) ld (A5=Rx-4) -> Rz ...(????????) add Rx+4 -> Rx ... 00010010 st Rx ->(A1=R1) ... 00010010 shift Ry -> Ry ... 40000000 st Ry ->(A2=R2) ... 40000000 add Ry+Rz -> Rz ... 4000???? st Rz ->(A6=Rx) ... 4000???? br loop </pre>
---	------	---	------	---



以下は，連携する例

```

loop:(PC=1000) ループ 1 回目
set  A1    -> R1
ld   (A1=R1) -> Rx    ...(00010004)
set  A2    -> R2
ld   (A2=R2) -> Ry    ...(80000000)
ld   (A3=Rx-4) -> Rz   ...(0000aaaa)
add  Rx+4   -> Rx    ... 00010008
st   Rx     ->(A1=R1) ... 00010008
shift Ry    -> Ry    ... 40000000
st   Ry     ->(A2=R2) ... 40000000
add  Ry+Rz  -> Rz    ... 4000aaaa
st   Rz     ->(A4=Rx) ... 4000aaaa
br   loop
    
```

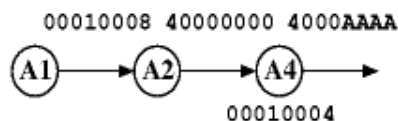


Input

```

loop:(PC=1000) ループ 2 回目
set  A1    -> R1
ld   (A1=R1) -> Rx    ...(00010008)
set  A2    -> R2
:
:
:
:
:
:
:
:
:
:
ld   (A2=R2) -> Ry    ...(40000000)
ld   (A4=Rx-4) -> Rz   ...(4000aaaa)
add  Rx+4   -> Rx    ... 0001000c
st   Rx     ->(A1=R1) ... 0001000c
shift Ry    -> Ry    ... 20000000
st   Ry     ->(A2=R2) ... 20000000
add  Ry+Rz  -> Rz    ... 6000aaaa
st   Rz     ->(A5=Rx) ... 6000aaaa
br   loop
    
```

予測 →

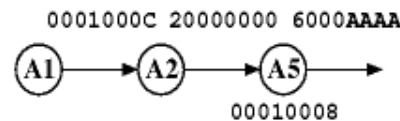


Input

```

loop:(PC=1000) ループ 3 回目
set  A1    -> R1
ld   (A1=R1) -> Rx    ...(0001000c)
set  A2    -> R2
:
:
:
:
:
:
:
:
:
:
ld   (A2=R2) -> Ry    ...(20000000)
ld   (A5=Rx-4) -> Rz   ...(6000aaaa)
add  Rx+4   -> Rx    ... 00010010
st   Rx     ->(A1=R1) ... 00010010
shift Ry    -> Ry    ... 10000000
st   Ry     ->(A2=R2) ... 10000000
add  Ry+Rz  -> Rz    ... 7000aaaa
st   Rz     ->(A6=Rx) ... 7000aaaa
br   loop
    
```

予測 →



Input

連携のための動的アドレス解析

- ▶ 定数アドレスであり内容が変化しない。
再利用テストの観点からはそもそも処理対象外である。
- ▶ 定数アドレスであり内容の変化量が一定である。
予測が可能である。前述のプログラム例におけるアドレスA 1 が該当する。
- ▶ 定数アドレスであり内容の変化量が不定である。
予測は困難なので、書き込みを待ち合わせる必要がある。前述のプログラム例におけるアドレスA 2 が該当する。
- ▶ 変化するアドレスであるものの、個々のアドレスについてはストアは発生せず内容が変化しない。
再利用テストの観点からはそもそも処理対象外である。
- ▶ 変化するアドレスであり、個々のアドレスについてストアが発生。
変化量が一定であることは期待できず予測は困難なので、書き込みを待ち合わせる必要がある。前述のプログラム例におけるアドレスA 3 ~ A 10 が該当する。

連携のための動的アドレス解析

履歴の保存

MSP / SSP 毎入出力記録		Register/Memory Read			Register/Memory Write							
Const-FLAG		#1	#2	#3	#1	#2	#3	#4	#5	#6		
R1	1	C-FLAG	change	change								
R2	1	P-Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	00000000	Address	Rx	Ry	Rz	A1	A2	A4
Rx	0	Address	A1	A2	A3	Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF
Ry	0	Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF	S-Count				0001	0001	0001
Rz	0	Value	00010004	80000000	0000AAAA	Value	00010008	40000000	4000AAAA	00010008	40000000	4000AAAA

MSP の実行 / 再利用に基づく実際の命令区間毎History

Address	A1	A2	A3	Address	A1	A2	A4	ループ 1 回目
P-Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	00000000	Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF	
S-Count	0001	0001	0001	S-Count	0001	0001	0001	
Value	00010004	80000000						
Address	A1	A2	A4	Address	A1	A2	A5	ループ 2 回目
P-Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	00000000	Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF	
S-Count	0001	0001	0001	S-Count	0001	0001	0001	
Value	00010008	40000000						
Address	A1	A2	A5	Address	A1	A2	A6	ループ 3 回目
P-Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	00000000	Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF	
S-Count	0001	0001	0001	S-Count	0001	0001	0001	
Value	0001000C	20000000						
Address	A1	A2	A6	Address	A1	A2	A7	ループ 4 回目
P-Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	00000000	Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF	
S-Count	0001	0001	0001	S-Count	0001	0001	0001	
Value	00010010	10000000						

連携のための動的アドレス解析

履歴に基づくアドレスの分類と待ち合わせ

MSPの実行/再利用に基づく実際の命令区間毎History

Address	A1	A2	A3
P-Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	00000000
S-Count	0001	0001	0001
Value	00010004	80000000	

ループ1回目

diff=04 diff=-4

Address	A1	A2	A4
P-Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	00000000
S-Count	0001	0001	0001
Value	00010008	40000000	

ループ2回目

diff=04 diff=-2

Address	A1	A2	A5
P-Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	00000000
S-Count	0001	0001	0001
Value	0001000C	20000000	

ループ3回目

diff=04 diff=-1

Address	A1	A2	A6
P-Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	00000000
S-Count	0001	0001	0001
Value	00010010	10000000	

ループ4回目

距離の推定 diff=04 diff=??

SSPのための予測値 待ち合わせる主記憶値

Address	A1	A2	A7
Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF
S-Count		0000	0001
Value	00010014	WAIT	WAIT

ループ5回目
予測距離=1 ⇒ MSPへ割当

Address	A1	A2	A8
Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF
S-Count		0001	0001
Value	00010018	WAIT	WAIT

ループ6回目
予測距離=2 ⇒ SSP # 1へ割当

Address	A1	A2	A9
Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF
S-Count		0002	0001
Value	0001001C	WAIT	WAIT

ループ7回目
予測距離=3 ⇒ SSP # 2へ割当

Address	A1	A2	A10
Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF
S-Count		0003	0001
Value	00010020	WAIT	WAIT

ループ8回目
予測距離=4 ⇒ SSP # 3へ割当

アドレス解析に基づく連携

```

loop:(PC=1000) ループ5回目 (MSP)
set A1 -> R1
ld (A1=R1) -> Rx ... (00010014)
set A2 -> R2
ld (A2=R2) -> Ry ... (08000000)
ld (A7=Rx-4) -> Rz ... (7800aaaa)
add Rx+4 -> Rx ... 00010018
st Rx -> (A1=R1) ... 00010018
shift Ry -> Ry ... 04000000
st Ry -> (A2=R2) ... 04000000
add Ry+Rz -> Rz ... 7c00aaaa
st Rz -> (A8=Rx) ... 7c00aaaa
br loop
    
```

Address	A1	A2	A8
Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF
S-Count		0001	0001
Value	00010018	WAIT	WAIT

Address	A1	A2	A9
Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF
S-Count		0002	0001
Value	0001001c	WAIT	WAIT

```

loop:(PC=1000) ループ6回目 (SSP #1)
set A1 -> R1
ld (A1=R1) -> Rx ... (00010018)
set A2 -> R2
    
```

Address	A1	A2	A8
Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF
S-Count		0000	0000
Value	00010018	04000000	7c00aaaa

```

loop:(PC=1000) ループ7回目 (SSP #2)
set A1 -> R1
ld (A1=R1) -> Rx ... (0001001c)
set A2 -> R2
    
```

Address	A1	A2	A9
Mask	FFFFFFFF	FFFFFFFF	FFFFFFFF
S-Count		0000	0000
Value	0001001c	02000000	7e00aaaa

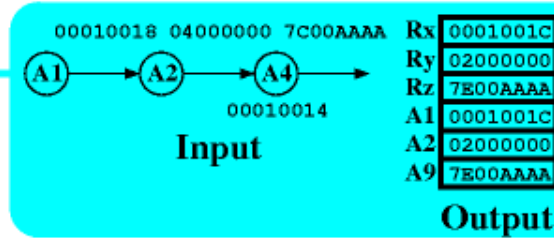
```

ld (A2=R2) -> Ry ... (04000000)
ld (A8=Rx-4) -> Rz ... (7c00aaaa)
add Rx+4 -> Rx ... 0001001c
st Rx -> (A1=R1) ... 0001001c
shift Ry -> Ry ... 02000000
st Ry -> (A2=R2) ... 02000000
add Ry+Rz -> Rz ... 7e00aaaa
st Rz -> (A9=Rx) ... 7e00aaaa
br loop
    
```

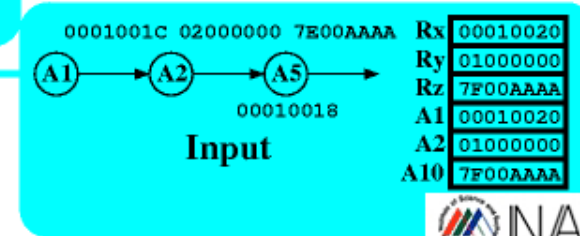
```

ld (A2=R2) -> Ry ... (02000000)
ld (A9=Rx-4) -> Rz ... (7e00aaaa)
add Rx+4 -> Rx ... 00010020
st Rx -> (A1=R1) ... 00010020
shift Ry -> Ry ... 01000000
st Ry -> (A2=R2) ... 01000000
add Ry+Rz -> Rz ... 7f00aaaa
st Rz -> (A10=Rx) ... 7f00aaaa
br loop
    
```

間に合った事前実行結果の再利用



間に合った事前実行結果の再利用



投機実行を大きく分けると、

- ▶ 命令の先読みに関するもの
- ▶ オペランドアドレスの先読みに関するもの
- ▶ オペランド値の先読みに関するもの

必ず儲かることを期待して、様々な「投機」が提案されている

- ▶ 一般に、理想値が大きな機構ほど、ハードウェアが複雑化し、失敗時のペナルティも大きいと考えるべき。

ハードウェアによる投機には限界があり、コンパイラによる投機に期待がかかる

- ▶ ただし、プログラムが異常終了する可能性がない限り、コンパイラは安全なコードを生成するしかなく、意図した性能は出ない。

今日はここまで